



# Códigos de falhas Inversores SGV

Código do erro	Descrição	Detalhes	Eliminação do erro
Err00	Sem erro		
Err01	Sobrecorrente em velocidade constante	A corrente de saída excede o valor de sobrecorrente enquanto o inversor esta operando em velocidade constante	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique se o circuito de saída do inversor de frequência esta em curto-circuito;</li> <li>•Verifique se a tensão de entrada esta relativamente baixa;</li> <li>•Verifique se a carga tem alteração;</li> <li>•Conduza uma verificação de parâmetros ou melhore o torque de compensação de baixa frequência;</li> <li>•Verifique se a potência nominal do motor ou do inversor de frequência é o suficiente</li> </ul>
Err02	Sobrecorrente na aceleração	Quando o inversor de frequência acelera, a corrente de saída excede o valor de sobrecorrente	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique se o motor ou seu cabeamento esta em curto-circuito, aterrado ou é muito longo;</li> <li>•Verifique se a tensão de entrada esta relativamente baixa;</li> <li>•Aumente o tempo de aceleração;</li> <li>•Conduza uma verificação de parâmetros ou melhore o torque de compensação de baixa frequência ou ajuste a curva V/F;</li> <li>•Verifique se a carga tem alteração;</li> <li>•Verifique se a potência nominal do motor ou do inversor de frequência é o suficiente;</li> </ul>
Err03	Sobrecorrente na desaceleração	Quando o inversor de frequência desacelera, a corrente de saída excede o valor de sobrecorrente	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique se o motor ou seu cabeamento esta em curto-circuito, aterrado ou é muito longo;</li> <li>•Conduza uma verificação de parâmetros</li> <li>•Aumente o tempo de desaceleração</li> <li>•Verifique se a tensão de entrada esta relativamente baixa;</li> <li>•Verifique se a carga tem alteração;</li> <li>•Instale uma unidade de freio adicional e resistência de freio;</li> </ul>
Err04	Sobretensão em velocidade constante	Quando o inversor de frequência opera em velocidade constante, a tensão CC do circuito principal excede o valor definido	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique se a tensão de entrada é muito alta</li> <li>•Verifique se a tensão no barramento exibida esta normal;</li> <li>•Verifique se o motor esta sendo forçado a funcionar por força externa durante o processo de funcionamento</li> </ul>

Err05	Sobretensão na aceleração	Quando o inversor de frequência opera em velocidade constante, a tensão CC do circuito principal excede o valor definido. O valor de sobretensão detectado é o mesmo que acima.	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique se a tensão de entrada é muito alta</li> <li>•Verifique se a tensão no barramento exibida esta normal;</li> <li>•Aumente o tempo de desaceleração;</li> <li>•Verifique se o motor esta sendo forçado a funcionar por força externa durante o processo de desaceleração;</li> <li>•Instale uma unidade de freio adicional e resistência de freio;</li> </ul>
Err06	Sobretensão na desaceleração	Quando o inversor de frequência opera em velocidade constante, a tensão CC do circuito principal excede o valor definido. O valor de sobretensão detectado é o mesmo que acima.	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique se a tensão de entrada é muito alta</li> <li>•Verifique se a tensão no barramento exibida é normal;</li> <li>•Aumente o tempo de desaceleração;</li> <li>•Verifique se o motor esta sendo forçado a funcionar por força externa durante o processo de desaceleração;</li> <li>•Instale uma unidade de freio adicional e resistência de freio;</li> </ul>
Err07	Falha no módulo	Uma falha externa ativou a proteção de módulo automático	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique a resistência da bobina do motor;</li> <li>•Verifique a isolamento do motor;</li> <li>•Dano por avaria inversa do módulo;</li> </ul>
Err08	Subtensão	Subtensão no circuito principal, verifique o nível elétrico	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique o cabeamento da entrada de alimentação;</li> <li>•Verifique se a tensão de entrada esta dentro da faixa configurada;</li> <li>•Verifique se há uma interrupção momentânea</li> <li>•Verifique se a exibição da tensão no barramento esta normal;</li> <li>•Verifique se a ponte de configuração e a resistência de carga estão normais;</li> </ul>
Err09	Inversor de frequência sobrecarregado	O motor e a corrente excedem os valores nominais do inversor de frequência	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique se o motor esta com travamento de rotor ou se a carga no motor precisa ser reduzida;</li> <li>•Utilize um inversor de frequência com potência maior;</li> </ul>
Err10	Sobrecarga no motor	O motor e a corrente excedem os valores nominais do inversor de frequência	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique se parâmetro de proteção P1.0.25 esta adequadamente ajustado;</li> <li>•Verifique se o motor esta com travamento de rotor ou se a carga no motor precisa ser reduzida;</li> <li>•Configure corretamente a corrente nominal do motor;</li> <li>•Utilize um inversor de frequência com potência maior;</li> </ul>
Err11	Fase faltante	Erro de fase faltante ou desbalanceamento nas 3 fases	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique as tensões no circuito principal;</li> <li>•Verifique se os terminais de conexão estão frouxos;</li> <li>•Procure suporte técnico;</li> </ul>

Err12	Falha na saída padrão	Falha na saída padrão ou desbalanceamento nas 3 fases	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique se o circuito de saída tem falha na saída padrão ou desbalanceamento nas 3 fases;</li> <li>•Verifique se os terminais de conexão estão frouxos;</li> <li>•Procure suporte técnico;</li> </ul>
Err13	Erro externo	Falha causada por circuitos de controle externos	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique o sinal de entrada do circuito da falha externa;</li> <li>•Resete;</li> </ul>
Err14	Comunicação anormal	Anormalidade na comunicação do inversor de frequência com outros equipamentos	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique os cabos e conexões de comunicação;</li> <li>•O envio de dados não funciona normalmente;</li> <li>•A configuração para o parâmetro de comunicação esta incorreto;</li> <li>•O protocolo de comunicação é inconsistente;</li> </ul>
Err15	Sobreaquecimento no inversor de frequência	A temperatura no radiador esta maior que a temperatura de detecção de 80°C	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique o estado de funcionamento da ventoinha e estado de ventilação;</li> <li>•Verifique se a temperatura ao redor (no ambiente) é muito alta, neste caso é necessário resfriar o ambiente;</li> <li>•Verifique se o termistor ou termostato estão danificados</li> <li>•Limpe a sujeira no exterior do radiador e na entrada de ar;</li> </ul>
Err16	Falha de hardware do inversor de frequência	Se caso acontecer um erro de sobrecorrente ou de sobretensão no inversor de frequência, isso é classificado como uma falha de hardware	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Tratar como sobretensão ou sobrecorrente;</li> </ul>
Err17	Curto-circuito do motor para o terra	Curto-circuito do motor para o terra	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique se a saída do inversor para o motor esta em curto-circuito com o terra;</li> </ul>
Err18	Erro de identificação do motor	Quando se esta conduzindo a verificação de parâmetros, a falha acontece no motor	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique se os parâmetros do motor são consistentes com a plaqueta do motor;</li> <li>•Verifique se o inversor de frequência e o cabo principal do motor estão bem conectados;</li> </ul>
Err19	Motor sem carga	Se refere ao valor da corrente atual do motor ser menor que o valor de corrente sem carga P6.1.19 e duração P6.1.20	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verificar a carga;</li> <li>•Verificar os valores definidos nos parâmetros P6.1.19 e P6.1.20;</li> </ul>
Err20	Perda de feedback PID	Se refere ao valor de feedback PID ser menor que o definido P4.0.18 e duração P4.0.19	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique se o sinal de feedback PID esta normal;</li> <li>•Verifique se o valor configurado nos parâmetros P4.0.18 e P4.0.19 estão de acordo com as condições de funcionamento atuais;</li> </ul>
Err21	Falha definida pelo usuário 1	Sinal de falha 1 definida pelo usuário pelos terminais multifuncionais ou função de programação CLP	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique se a falha definida pelo usuário 1 foi removida e resete;</li> </ul>
Err22	Falha definida pelo usuário 2	Sinal de falha 2 definida pelo usuário pelos terminais multifuncionais ou função de programação CLP	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique se a falha definida pelo usuário 2 foi removida e resete;</li> </ul>

Err23	Tempo acumulativo ativo alcançado	Refere-se a alcançar o tempo acumulativo de ativo P5.1.01	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Utilizar a função de inicialização de parâmetros (P.5.0.19) para apagar as informações registradas (mudar para 01 e confirmar);</li> </ul>
Err24	Tempo acumulativo de funcionamento alcançado	Refere-se a alcançar o tempo acumulativo de funcionamento P5.1.00	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Utilizar a função de inicialização de parâmetros (P.5.0.19) para apagar as informações registradas (mudar para 01 e confirmar);</li> </ul>
Err25	Falha no encoder	O inversor de frequência não é capaz de identificar os dados do encoder	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique se o tipo de encoder é compatível;</li> <li>•Verifique se a conexão do encoder esta correta;</li> <li>•Verifique se o encoder ou o cartão PG esta danificado;</li> </ul>
Err26	Anormalidade de leitura/gravação de parâmetro	Dano no chip EEPROM	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Altere o painel de controle principal;</li> </ul>
Err27	Sobreaquecimento no motor	Deteccção de temperatura excessiva no motor	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique se a temperatura no motor é muito elevada;</li> <li>•Verifique se o sensor de temperatura esta danificado ou suas conexões estão frouxas;</li> </ul>
Err28	Grande deviação na velocidade	Refere-se ao valor de deviação na velocidade ser maior que P6.1.23 e duração P6.1.24	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique se os parâmetros do encoder estão configurados corretamente;</li> <li>•Verifique se P6.1.23 e P6.1.24 estão configurados racionalmente;</li> </ul>
Err29	Motor com excesso de velocidade	Refere-se ao valor de velocidade do motor estar acima de P6.1.21 e duração P6.1.22	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique se os parâmetros do encoder estão configurados corretamente;</li> <li>•Verifique se P6.1.21 e P6.1.22 estão configurados racionalmente;</li> <li>•Verifique se a verificação de parâmetros do motor foi conduzida;</li> </ul>
Err30	Erro de posição inicial	Grande deviação entre os parâmetros do motor e os parâmetros atuais	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique se os parâmetros do motor estão corretos, especialmente para a corrente nominal do motor;</li> </ul>
Err31	Falha de deteccção de corrente	Falha no circuito após a deteccção de corrente	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique se o dispositivo Hall tem padrões;</li> <li>•Verifique se o circuito tem falhas após a deteccção da placa do driver;</li> <li>•Verifique se a placa do driver tem falha;</li> </ul>
Err32	Contator	Alimentação da placa do drive anormal causado por falha do contator	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique se o contator esta normal;</li> <li>•Verifique se a alimentação da placa do drive esta normal;</li> </ul>

Err33	Anormalidade na detecção de corrente	Falha no circuito após a detecção de corrente acarreta para um valor de detecção de corrente anormal	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique se o dispositivo Hall tem padrões;</li> <li>•Verifique se o circuito tem falhas após a detecção da placa do driver;</li> <li>•Verifique se a placa do driver tem falha;</li> </ul>
Err34	Tempo do limitador de corrente rápido excedido	A corrente de operação do inversor de frequência continua alta, excedendo o tempo permitido	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique se a carga é muito grande ou esta travada;</li> <li>•Verifique se a potência suportada pelo inversor de frequência é o suficiente;</li> </ul>
Err35	Motor trocado durante o funcionamento	Conduziu a troca do motor durante a operação do inversor de frequência	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Conduza a troca do motor após o desligamento do inversor de frequência;</li> </ul>
Err36	Falha na alimentação	A fonte de alimentação externa de 24 V esta em curto-circuito ou a carga na fonte de alimentação externa de 24V é muito alta	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique se a fonte de alimentação de 24 V esta em curto-circuito;</li> <li>•Reduza a carga na fonte de alimentação 24 V externa;</li> </ul>
Err37	Falha na fonte de alimentação	Falha na fonte de alimentação para o modelo G250T4 e acima.	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique se a placa da fonte de alimentação esta funcionando normalmente;</li> </ul>
Err38	Curto-circuito na saída	Curto-circuito trifásico entre as fases na saída	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique a isolamento do cabeamento do motor e do motor;</li> </ul>
Err40	Resistência de buffer	A tensão no barramento de linha esta flutuando muito	<ul style="list-style-type: none"> <li>•Verifique se o contator esta operando normalmente;</li> <li>•Verifique as flutuações da tensão de entrada;</li> </ul>

#### A. Função dormir (Err60)

O inversor de frequência irá entrar no modo dormir e o display irá mostrar o aviso "Err60" quando a tensão CC proveniente dos painéis for menor que P6.2.11 (limite para a tensão dormir); quando a tensão CC dos painéis solares é recuperada para o valor P6.2.12 (tensão de recuperação dormir) , irá começar a contar e depois de atingir o tempo P6.2.13 (tempo de espera de desligamento) o inversor de frequência irá começar a funcionar.

#### B. Função de proteção de baixa frequência (Err61)

O inversor de frequência irá entrar no modo de proteção e irá exibir o código de aviso "Err61" se a frequência na saída for menor que P6.2.14 (frequência de detecção de proteção de baixa frequência) e durar pelo período P6.2.15 (período de detecção de proteção de baixa frequência) enquanto o inversor de frequência esta operando, quando ele entra no status de proteção, ele irá se voltar a operar após o período P6.2.16 (período de auto recuperação de proteção de baixa frequência) ser alcançado.

#### C. Função de proteção de trabalho a seco (Err62)

O inversor irá entrar no modo de proteção e irá exibir o código de aviso "Err62" se a corrente na saída for menor que P6.2.17 (corrente de detecção de proteção de trabalho a seco) e o durar pelo período P6.2.18 (período de detecção de proteção de trabalho a seco) enquanto o inversor de frequência esta operando, quando entrar no status de proteção ele irá voltar a funcionar após o período P6.2.19 (período de auto recuperação de proteção de trabalho a seco) ser alcançado.

#### D. Função de proteção de sobrecorrente (Err63)

O inversor irá entrar no modo de proteção e irá exibir o código de aviso "Err63" se a corrente na saída for maior que P6.2.20 (corrente de detecção de proteção de sobrecorrente) e durar pelo período P6.2.21 (período de detecção de proteção de sobrecorrente) enquanto o inversor de frequência estiver operando, quando entrar no status de proteção ele irá voltar a funcionar após o período P6.2.22 (período de auto recuperação de proteção de sobrecorrente) ser alcançado.

#### E. Função de proteção de potência mínima (Err64)

O inversor irá entrar no modo de proteção e irá exibir o código de aviso "Err64" quando a potência na saída for menor que P6.2.23 (valor de proteção de potência mínima) e o durar pelo período P6.2.24 (período de detecção de proteção de potência mínima) enquanto o inversor de frequência estiver operando, quando entrar no status de proteção ele irá voltar a funcionar após o período P6.2.25 (período de auto recuperação de proteção de potência mínima) ser alcançado.

#### F. Função de proteção de nível alto (Err65)

O alarme de nível alto e nível baixo são detectados pelo terminal DI4 para realizar o controle automático do nível, em que, P6.2.27 é o tempo de detecção da proteção de nível alto, P6.2.28 é o tempo de saída da proteção de nível alto. O terminal DI4 é a entrada para o sinal de detecção de nível alto e o seu código de aviso é "Err65".

#### G. Modo de recuperação de alarme: 0: Auto recuperação; 1: Recuperação manual

Esse item se aplica para a função de proteção de baixa frequência, proteção de trabalho a seco, proteção de sobrecorrente e proteção de potência mínima: o modo de recuperação de alarme pode ser selecionado através de P.6.2.26. Se estiver selecionado 0, o operador pode pressionar o botão "STOP" para desligar durante o processo de auto recuperação e período de exibição de erro; se estiver selecionado 1, o operador pode pressionar o botão "STOP" para apagar manualmente durante o período de exibição de erro, para realizar o desligamento.

#### H. Função de curva PQ (curva de capacidade de potência)

Se o modelo suportar curvas de PQ personalizadas, o usuário pode definir 5 grupos de pontos PQ baseados nas condições da bomba de água, a fim de realizar o cálculo em tempo real da velocidade do fluxo, fluxo diário, fluxo acumulativo, capacidade de geração diária e capacidade de geração acumulativa, por padrão, o fluxo diário e a capacidade de geração diária é calculada baseada em 7 horas por dia.

#### I. Checagem de status

Quando o inversor de frequência entrar no status de operação, a condição atual de operação pode ser confirmada checando P6.2.0.